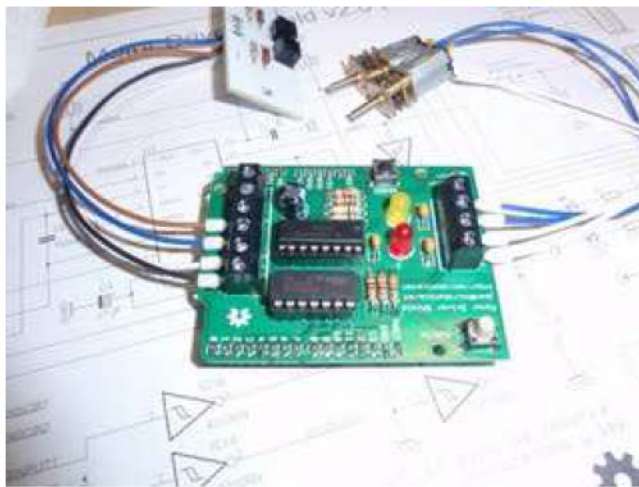


Motor Driver Shield

Motor Driver Shield ha sido diseñada para aprovechar todo el potencial de tu placa ARDUINO: permite el control total de 2 micromotores DC, control de velocidad por PWM... además sólo utiliza 4 señales de tu ARDUINO: 2 para seleccionar el sentido de giro de los micromotores (avance / retroceso) y otras 2 señales PWM con el control de velocidad.

¡Pero aún hay más! **Motor Driver Shield** permite el acceso a 2 entradas digitales y 2 entradas analógicas a través de cómodos bornes, además de las señales de alimentación para tus sensores. También permite monitorizar la tensión de alimentación de la placa ARDUINO a través de un divisor de tensión conectado a una entrada analógica, LEDs de prueba, etc...



Características técnicas de Motor Driver Shield:

- Control total de 2 micromotores: sentido de giro y velocidad, con tan solo 4 pines de tu ARDUINO
- Conexión de los motores mediante cómodos bornes
- Posibilidad de seleccionar la tensión de alimentación de los micromotores mediante un *jumper* (a escoger entre +5V y la tensión **V_{in}** de tu ARDUINO)
- 2 LEDs de propósito general
- Pulsador de RESET del ARDUINO (por si no nos cabe el dedo entre la *shield* y la placa ARDUINO...)
- Acceso a 2 entradas digitales y 2 entradas analógicas mediante cómodos bornes
- Acceso a la tensión de alimentación +5V y GND mediante cómodos bornes (¡Nunca había sido tan fácil conectar tus sensores a la placa ARDUINO!)
- Las entradas digitales a las que se accede mediante los bornes pasan por un inversor *Schmitt-Trigger*, para que puedas conectar tus sensores analógicos (como por ejemplo el módulo **Sensores_CNY70**)

- Posibilidad de medir la tensión de alimentación de la placa mediante un divisor de tensión conectado a una entrada analógica. Con esta función se puede medir el desgaste de las pilas y programar convenientemente la velocidad de los motores para minimizar el efecto de "robot lento" que se produce a medida que se van gastando las pilas...

